项目简介

重量组将类人机器人应用到比赛中来,比赛类似拳击比赛,机器 人身上有三处有效打击点,分别是腹部、背部和头部,击打累积到一 定量后,机器人身上的指示灯会逐个熄灭,完全熄灭后后会报警,比 赛有很强的观赏性。比赛内容:机器人模仿人类拳击,有效打击点为 腹部,背部和头部,机器人自身会计算受打击的程度,如果击打到达 阈值,机器会报警,报警后判定对方获胜。研究重点:基于立体视觉 的识别,灵活且有打击力的机械臂。技术难点:如何有效的通过立体 视觉识别对手从而控制机器人灵活的移动,并在合适时机有效的击打 对手。

技术委员会

负责人：胡　涛，北京博创尚和科技有限公司，hut@uptech-robot.com，18612998855

成　员：卢　涌，解放军理工大学

　　　　刘保军，电子科技大学中山学院

　　　　杨学军，太原理工大学

　　　　王之仓，青海师范大学