项目简介

机器人循线越野游竞赛的目的是引导参赛队研究、设计并制作具有优秀硬件与软件系统的移动机器人，逐步提高机器人多方面的能力与智能。要求机器人在特定的越野场地上，按照规则，翻越不同的障碍，妥善应对多台机器人同场越野等难题，用尽量短的时间顺利到达终点。本次比赛赛程为２圈(约40米)，不允许抢道。

技术委员会

负责人：林锦国，南京工业大学，13705178166@163.com，13705178166

成　员：赵延廷，杭州师范大学

　　　　林宝全，福州大学

　　　　刘建群，广东工业大学

　　　　曹利华，山东大学